

## INHALTSVERZEICHNIS


1	ASGMP-16	
1.1	Technische Daten.....	2
1.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	3
1.3	Abmessungen.....	3
1.4	Zubehör - Positionserkennung.....	4
1.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	5
2	ASGMP-20	
2.1	Technische Daten.....	6
2.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	7
2.3	Abmessungen.....	7
2.4	Zubehör - Positionserkennung.....	8
2.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	9
3	ASGMP-25	
3.1	Technische Daten.....	10
3.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	11
3.3	Abmessungen.....	11
3.4	Zubehör - Positionserkennung.....	12
3.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	13
4	ASGMP-32	
4.1	Technische Daten.....	14
4.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	15
4.3	Abmessungen.....	15
4.4	Zubehör - Positionserkennung.....	16
4.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	17
5	ASGMP-40	
5.1	Technische Daten.....	18
5.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	19
5.3	Abmessungen.....	19
5.4	Zubehör - Positionserkennung.....	20
5.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	21
6	ASGMP-50	
6.1	Technische Daten.....	22
6.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	23
6.3	Abmessungen.....	23
6.4	Zubehör - Positionserkennung.....	24
6.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	25
7	ASGMP-63	
7.1	Technische Daten.....	26
7.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	27
7.3	Abmessungen.....	27
7.4	Zubehör - Positionserkennung.....	28
7.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	29
8	ASGMP-80	
8.1	Technische Daten.....	30
8.2	Kräfte, Momente, Greifkraftdiagramm.....	31
8.3	Abmessungen.....	31
8.4	Zubehör - Positionserkennung.....	32
8.5	Zubehör – Allgemein / Lieferumfang.....	33

## CONTENTS

1	ASGMP-16	
1.1	Technical data.....	2
1.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	3
1.3	Dimensions.....	3
1.4	Accessories – position detection.....	4
1.5	Accessories – General / Scope of supply.....	5
2	ASGMP-20	
2.1	Technical data.....	6
2.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	7
2.3	Dimensions.....	7
2.4	Accessories – position detection.....	8
2.5	Accessories – General / Scope of supply.....	9
3	ASGMP-25	
3.1	Technical data.....	10
3.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	11
3.3	Dimensions.....	11
3.4	Accessories – position detection.....	12
3.5	Accessories – General / Scope of supply.....	13
4	ASGMP-32	
4.1	Technical data.....	14
4.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	15
4.3	Dimensions.....	15
4.4	Accessories – position detection.....	16
4.5	Accessories – General / Scope of supply.....	17
5	ASGMP-40	
5.1	Technical data.....	18
5.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	19
5.3	Dimensions.....	19
5.4	Accessories – position detection.....	20
5.5	Accessories – General / Scope of supply.....	21
6	ASGMP-50	
6.1	Technical data.....	22
6.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	23
6.3	Dimensions.....	23
6.4	Accessories – position detection.....	24
6.5	Accessories – General / Scope of supply.....	25
7	ASGMP-63	
7.1	Technical data.....	26
7.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	27
7.3	Dimensions.....	27
7.4	Accessories – position detection.....	28
7.5	Accessories – General / Scope of supply.....	29
8	ASGMP-80	
8.1	Technical data.....	30
8.2	Forces, Torsion Torques, Gripping Diagram.....	31
8.3	Dimensions.....	31
8.4	Accessories – position detection.....	32
8.5	Accessories – General / Scope of supply.....	33

## 1 ASGMP-16

 1.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA

	ASGMP-16	ASGMP-16-NC	ASGMP-16-NO
			
Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 1,5 \text{ mm}$	$s = 1,5 \text{ mm}$	$s = 1,5 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 20,5 \text{ N}$	$F_{Gc} = 28 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 17,5 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 25 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 0,3 \text{ cm}^3$	$V = 0,65 \text{ cm}^3$	$V = 0,65 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,012 \text{ s}$ $t_c = 0,012 \text{ s}$	$t_o = 0,016 \text{ s}$ $t_c = 0,012 \text{ s}$	$t_o = 0,012 \text{ s}$ $t_c = 0,016 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 20 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 20 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 20 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_F = 12 \text{ g}$	$m_F = 12 \text{ g}$	$m_F = 12 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 25 \text{ g}$	$m = 27 \text{ g}$	$m = 27 \text{ g}$

1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-16 auf einem Greifabstand  $L = 8 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrauchte Greifkraft beträgt 7,5 N. Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 8 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-16 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is 7.5 N. All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.

2) Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.

The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)

3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst.

The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.

4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.

5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hüben in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.

6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt.

The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.

7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken.

Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken.

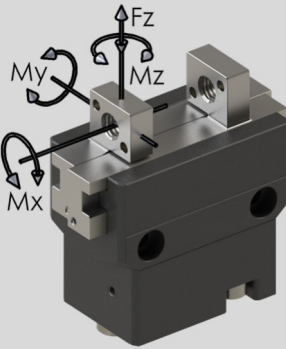
The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws.

The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

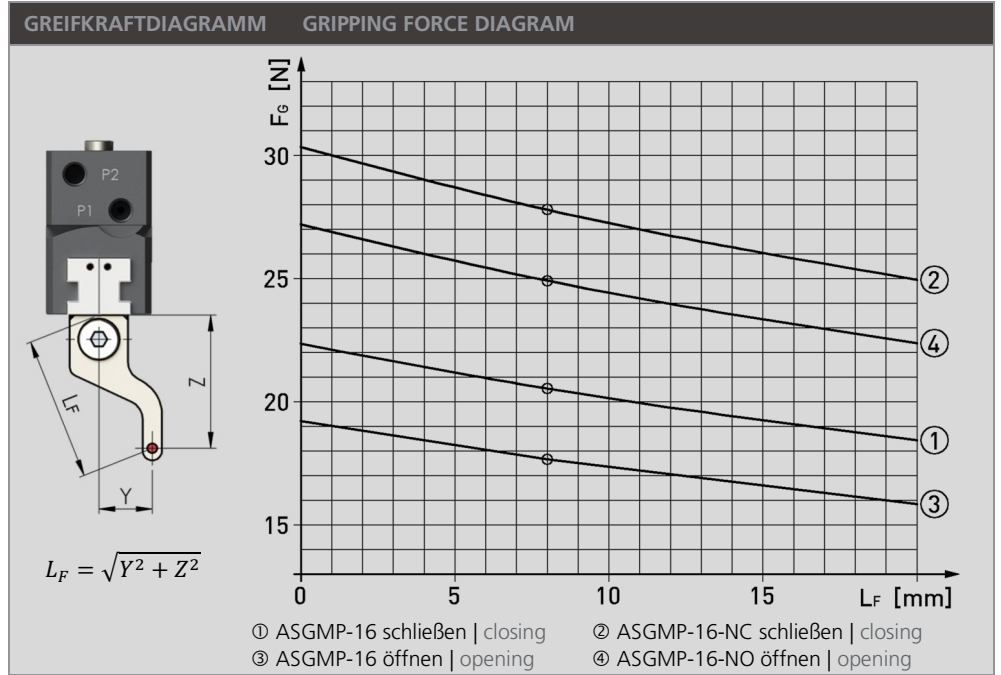
1.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-16  
ASGMP-16-NC  
ASGMP-16-NO



$M_x = 0,3 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_y = 0,5 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_z = 0,5 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $F_z = 48 \text{ N}$   $\gamma$



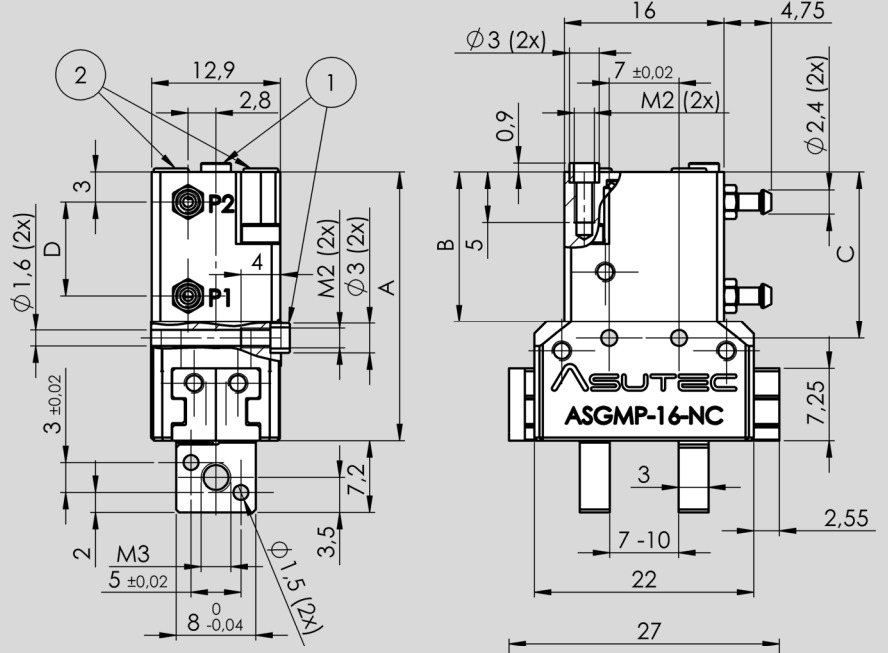
1.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-16    ASGMP-16-NC    ASGMP-16-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø3 mm  
 ② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø2,5x0,5 für Direktanschluss  
 P1 = Luftanschluss zum Öffnen    P2 = Luftanschluss zum Schließen

① Supplied with: 2 centering sleeves Ø3 mm  
 ② Supplied with: 2 O-rings Ø2,5x0,5 for direct air connection  
 P1 = Air connection for opening    P2 = Air connection for closing



Dimensions		
	ASGMP-16	ASGMP-16-NC ASGMP-16-NO
A	22	27
B	10	15
C	11,7	16,7
D	9,4	4,6

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 1.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

## ACCESSORIES – POSITION DETECTION

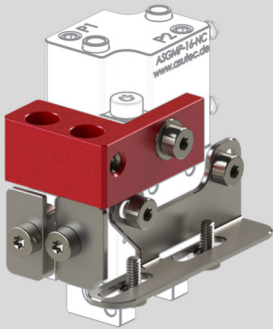
## ASGMP-16


**75003032**
**Positionsabfrage Set 1**

Für die Abfrage der geöffneten und geschlossenen Greiferbacken mit jeweils einem induktiven Sensor Ø4 mm.

**Position detection set 1**

For querying opened or closed gripper jaws, each with an inductive sensor Ø4 mm.


**75003033**
**Positionsabfrage Set 2**

Set mit allen Elementen

Für die Abfrage der geöffneten und geschlossenen Greiferbacken mit jeweils einem induktiven Sensor Ø4 mm.

Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.

**Position detection set 2**

Set with all elements

For querying opened or closed gripper jaws, each with an inductive sensor Ø4 mm.

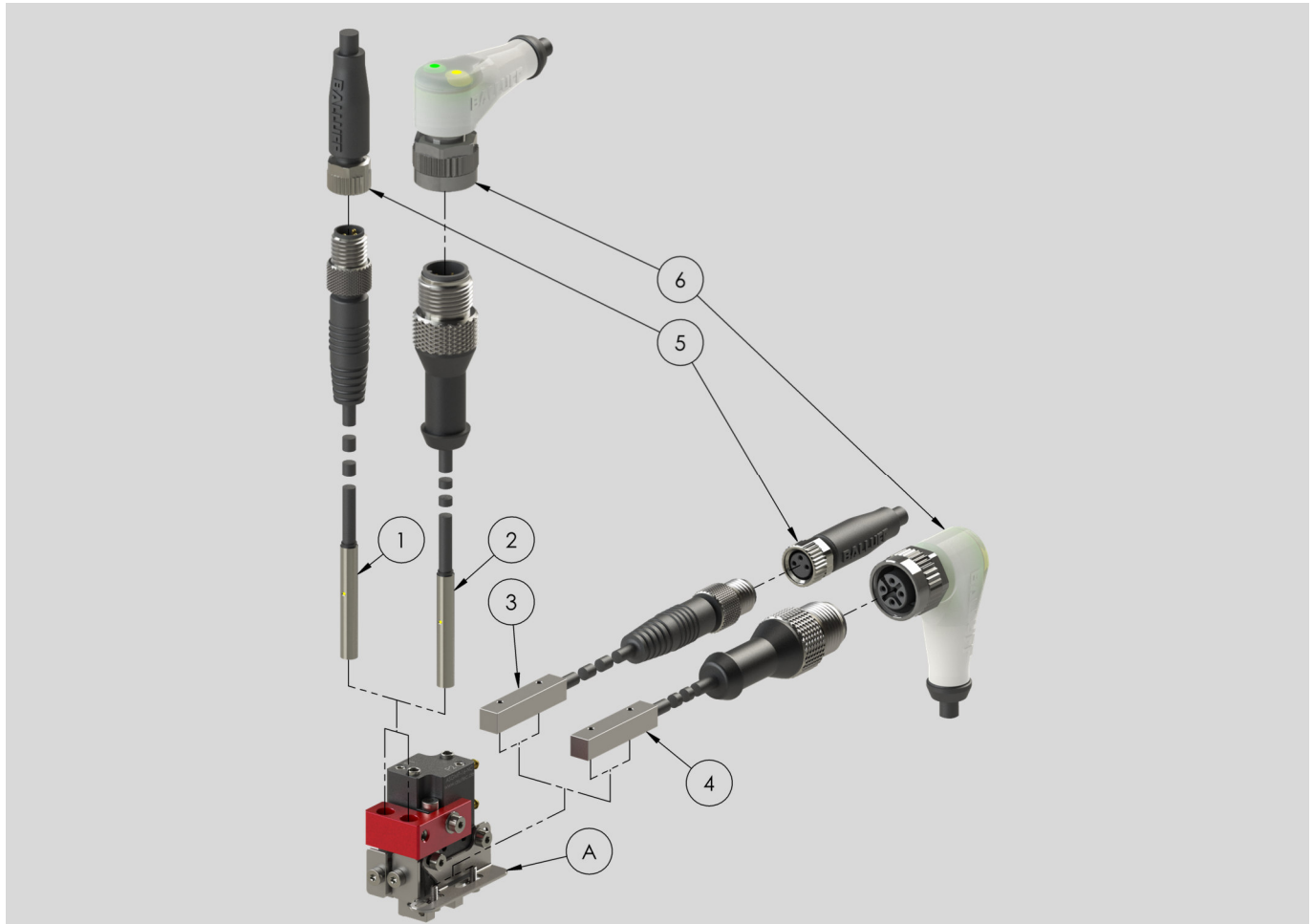
To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.

1.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert.  
Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehöerteile werden auf Kundenwunsch montiert.

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

The devices are supplied without accessories.  
The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
2	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
3	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
4	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
5	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
6	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
A	75003032 75003033	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-16 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-16

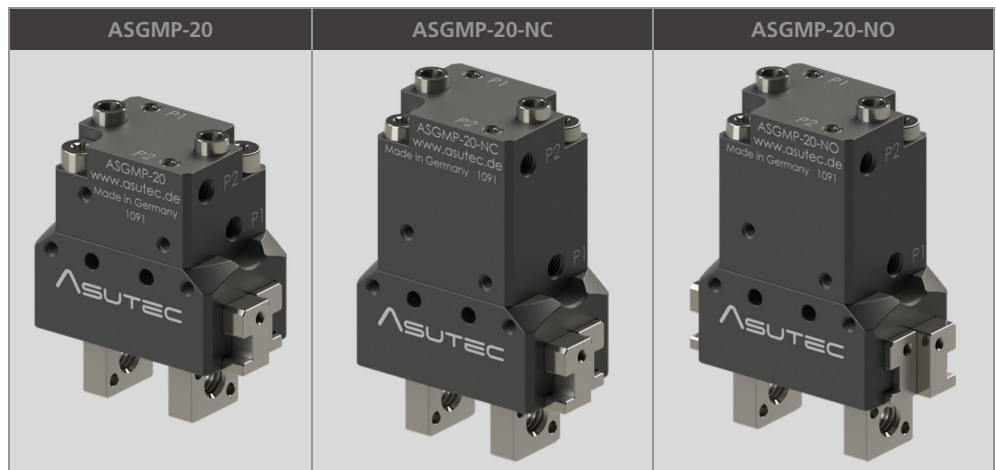
Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
2	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
3	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
4	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
5	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
6	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
A	75003032 75003033	Set 1 Position detection ASGMP-16 Set 2 Position detection ASGMP-16

Ersatzteil – ASUTEC Nr.	Benennung
75001108	Dichtsatz
75002036	Federsatz ASGMP-16-N...

Spare part ASUTEC No.	Description
75001108	Sealing set
75002036	Spring set ASGMP-16-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 2 ASGMP-20

 2.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA


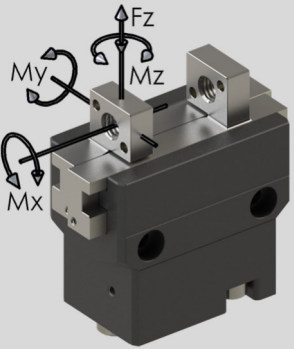
Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 2 \text{ mm}$	$s = 2 \text{ mm}$	$s = 2 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 32 \text{ N}$	$F_{Gc} = 43,5 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 27 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 38,5 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 0,4 \text{ cm}^3$	$V = 1,3 \text{ cm}^3$	$V = 1,3 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,012 \text{ s}$ $t_c = 0,012 \text{ s}$	$t_o = 0,02 \text{ s}$ $t_c = 0,012 \text{ s}$	$t_o = 0,012 \text{ s}$ $t_c = 0,02 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 25 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 25 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 25 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_f = 16 \text{ g}$	$m_f = 16 \text{ g}$	$m_f = 16 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 42 \text{ g}$	$m = 47 \text{ g}$	$m = 47 \text{ g}$

- Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-20 auf einem Greifabstand  $L = 10 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrauchte Greifkraft beträgt  $11,5 \text{ N}$ . Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 10 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-20 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is  $11.5 \text{ N}$ . All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.
- Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.  
The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)
- Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst. The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.
- Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.
- Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hübungen in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.
- Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.
- Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken. Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken. The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws. The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

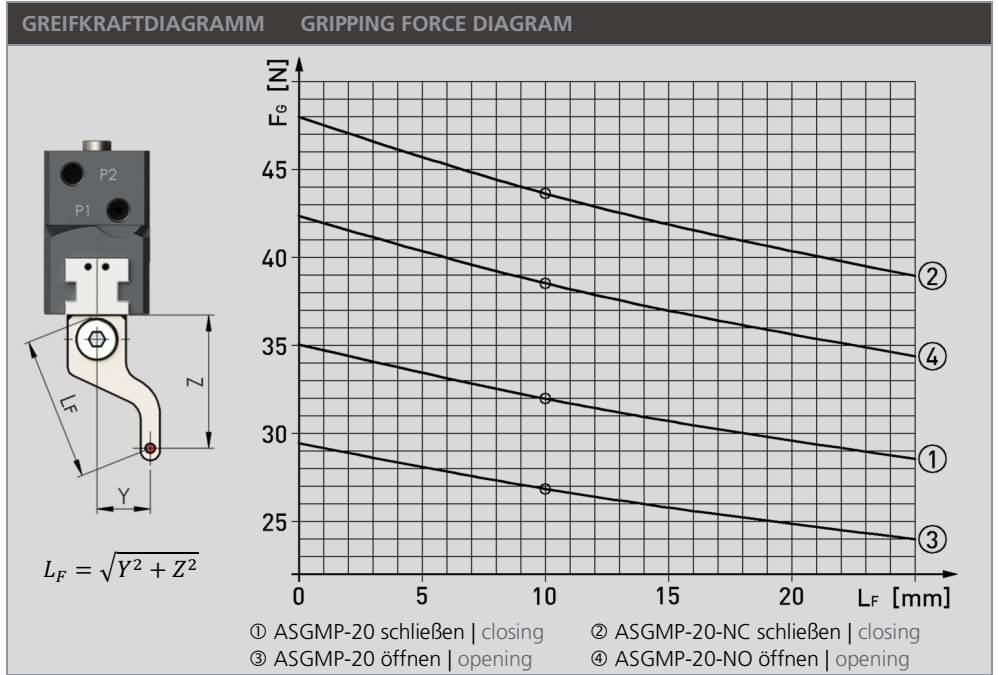
2.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-20  
ASGMP-20-NC  
ASGMP-20-NO



$M_x = 0,5 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_y = 1 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_z = 1 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $F_z = 82 \text{ N}$   $\gamma$

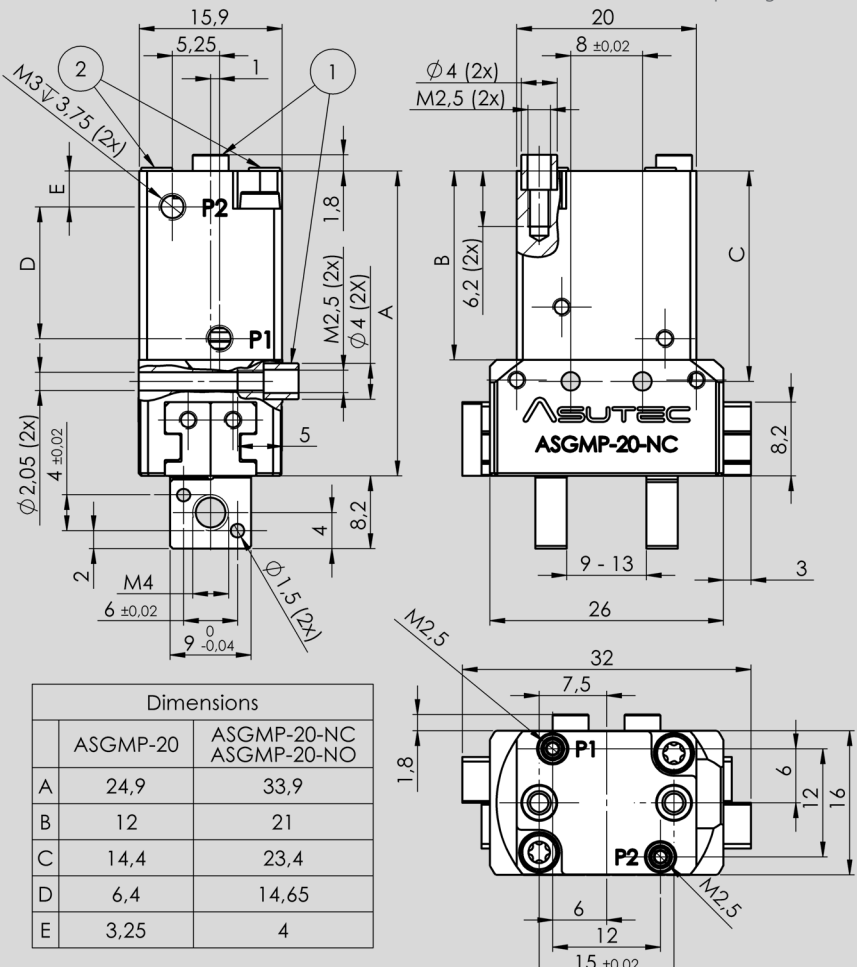


2.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-20 ASGMP-20-NC ASGMP-20-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø4 mm  
 ② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø2,5x0,5 für Direktanschluss  
 P1 = Luftanschluss zum Öffnen P2 = Luftanschluss zum Schließen  
 ① Supplied with: 2 centering sleeves Ø4 mm  
 ② Supplied with: 2 O-rings Ø2,5x0,5 for direct air connection  
 P1 = Air connection for opening P2 = Air connection for closing



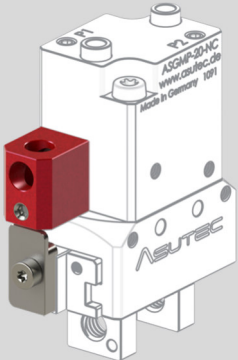

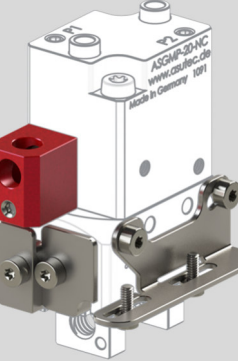
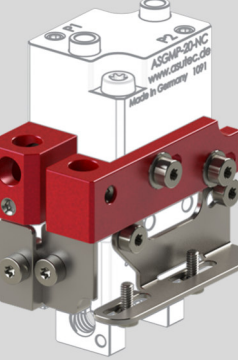
Dimensions		
	ASGMP-20	ASGMP-20-NC ASGMP-20-NO
A	24,9	33,9
B	12	21
C	14,4	23,4
D	6,4	14,65
E	3,25	4

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

2.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES – POSITION DETECTION

ASGMP-20

	<p><b>75003034</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 1</b> Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.</p> <p><b>Position detection set 1</b> For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003035</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 2</b> Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p><b>Position detection set 2</b> To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003036</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 3</b> Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm. Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p><b>Position detection set 3</b> For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm. To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>
	<p><b>75003037</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 4</b> Set mit allen Elementen Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm. Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p><b>Position detection set 4</b> Set with all elements To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm. To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>

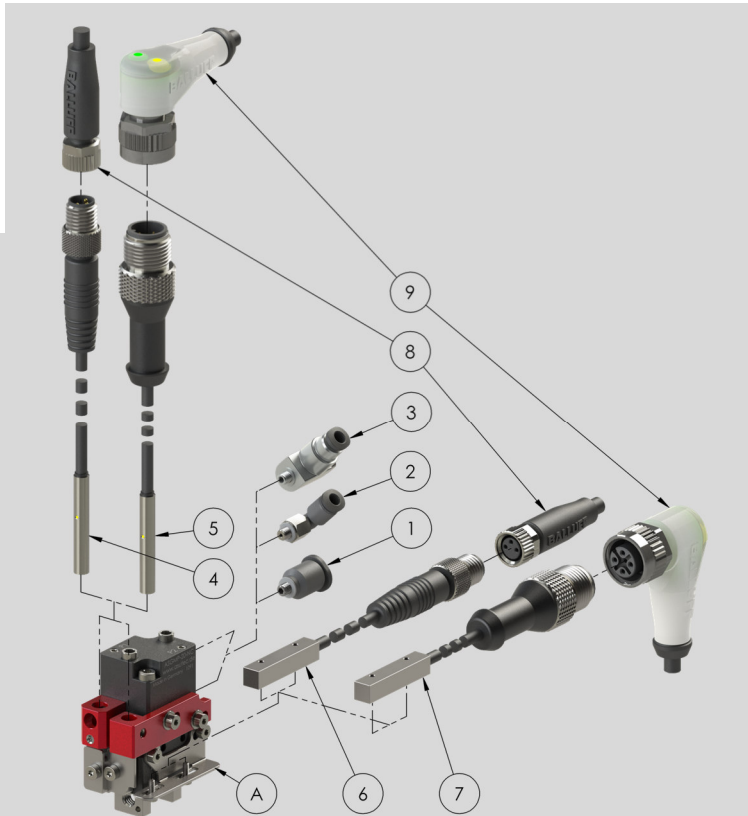


2.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörtteile werden auf Kundenwunsch montiert.

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010067	Luftanschluss, gerade Form M3, für Schlauch Ø3 mm
2	14010069	Luftanschluss, L-Form M3, für Schlauch Ø3 mm
3	14010062	Abluftdrossel M3, für Schlauch Ø3 mm
4	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
5	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
6	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
9	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
A	75003034 75003035 75003036 75003037	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-20 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-20 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-20 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-20
Ersatzteil – ASUTEC Nr.		Benennung
75001109		Dichtsatz
75002037		Federsatz ASGMP-20-N...

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010067	Push-in fitting M3, for tubing O.D. 3 mm
2	14010069	Push-in L-fitting M3, for tubing O.D. 3 mm
3	14010062	Exhaust air one way flow valve M3, for tubing O.D. 3 mm
4	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
5	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
6	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
9	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
A	75003034 75003035 75003036 75003037	Set 1 Position detection ASGMP-20 Set 2 Position detection ASGMP-20 Set 3 Position detection ASGMP-20 Set 4 Position detection ASGMP-20
Spare part ASUTEC No.		Description
75001109		Sealing set
75002037		Spring set ASGMP-20-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 3 ASGMP-25

 3.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA

	ASGMP-25	ASGMP-25-NC	ASGMP-25-NO
			
Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 3 \text{ mm}$	$s = 3 \text{ mm}$	$s = 3 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 37,5 \text{ N}$	$F_{Gc} = 51,5 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 31 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 45 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 0,8 \text{ cm}^3$	$V = 2,4 \text{ cm}^3$	$V = 2,4 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,017 \text{ s}$ $t_c = 0,017 \text{ s}$	$t_o = 0,035 \text{ s}$ $t_c = 0,017 \text{ s}$	$t_o = 0,017 \text{ s}$ $t_c = 0,035 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 32 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 32 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 32 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_F = 33 \text{ g}$	$m_F = 33 \text{ g}$	$m_F = 33 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 58 \text{ g}$	$m = 75 \text{ g}$	$m = 75 \text{ g}$

1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-25 auf einem Greifabstand  $L = 14 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrauchte Greifkraft beträgt 14 N. Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 14 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-25 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is 14 N. All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.

2) Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.

The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)

3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst.

The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.

4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.

5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hübungen in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.

6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.

7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken.

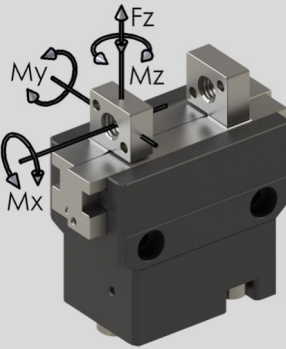
The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws.

Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken. The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

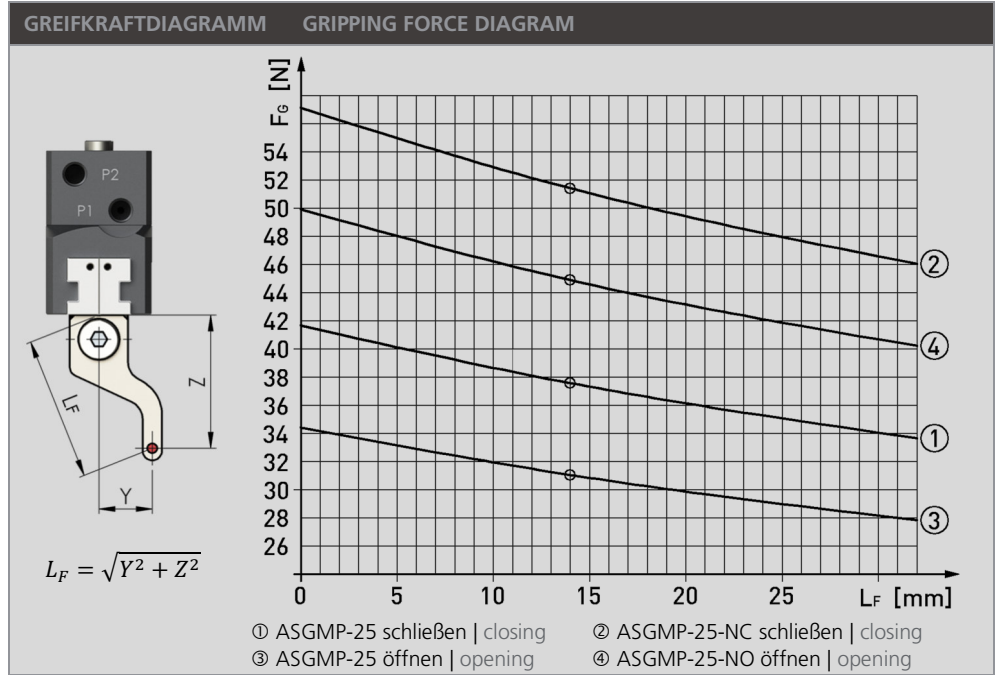
3.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-25  
ASGMP-25-NC  
ASGMP-25-NO



$Mx = 0,9 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $My = 1,6 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $Mz = 1,6 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $Fz = 117 \text{ N}$   $\gamma$

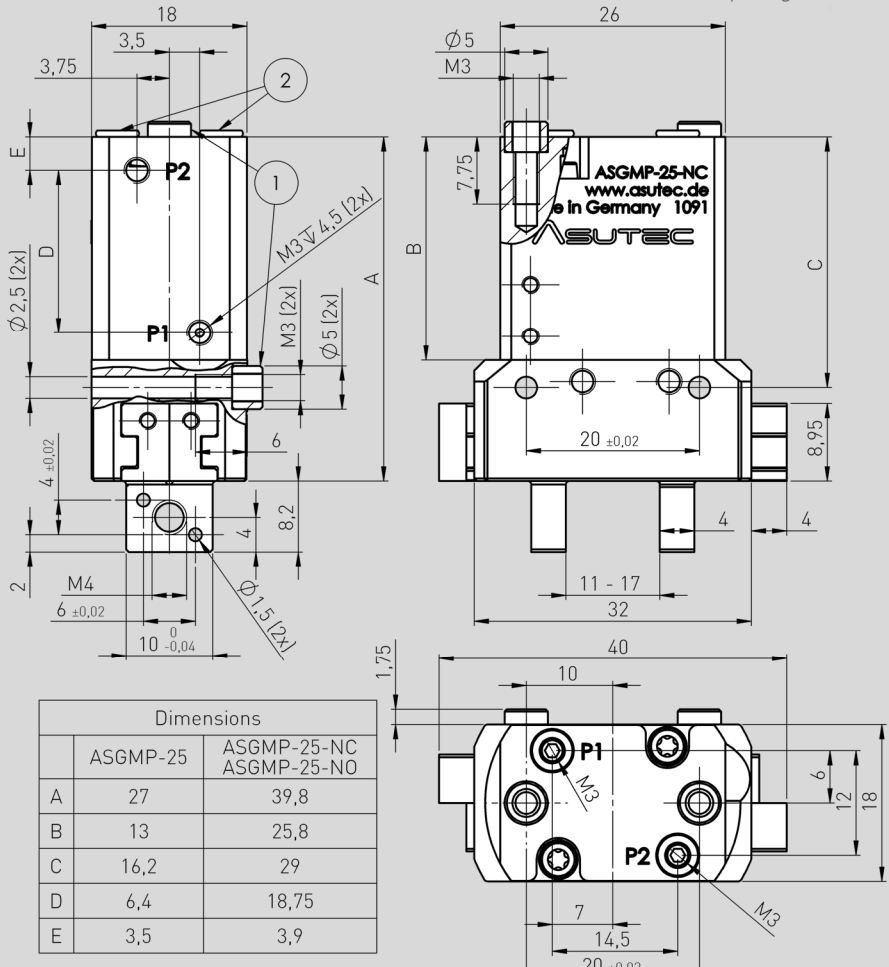


3.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-25      ASGMP-25-NC      ASGMP-25-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø5 mm  
 ② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø3x1 für Direktanschluss  
 P1 = Luftanschluss zum Öffnen      P2 = Luftanschluss zum Schließen  
 P1 = Air connection for opening      P2 = Air connection for closing



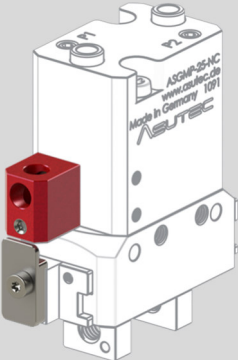
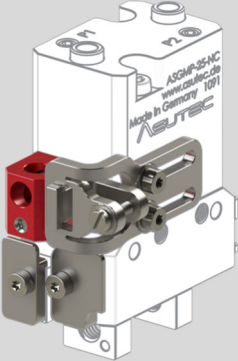
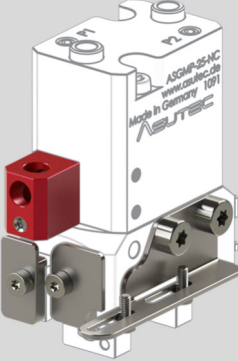
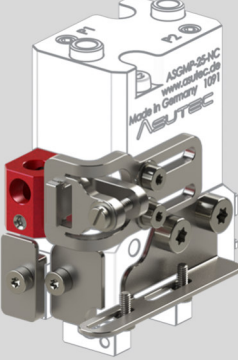
Dimensions		
	ASGMP-25	ASGMP-25-NC ASGMP-25-NO
A	27	39,8
B	13	25,8
C	16,2	29
D	6,4	18,75
E	3,5	3,9

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

3.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES – POSITION DETECTION

ASGMP-25

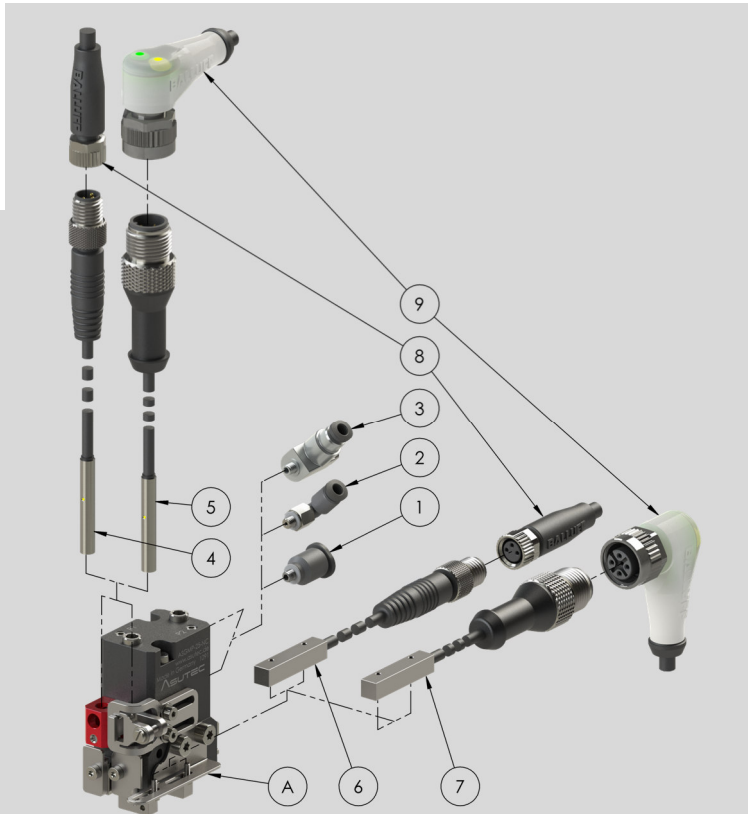
	<p><b>75003038</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 1</b> Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.</p> <p><b>Position detection set 1</b> For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003039</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 2</b> Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p><b>Position detection set 2</b> To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003040</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 3</b> Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm. Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p><b>Position detection set 3</b> For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm. To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>
	<p><b>75003041</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 4</b> Set mit allen Elementen Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm. Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p><b>Position detection set 4</b> Set with all elements To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm. To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>

3.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörteile werden auf Kundenwunsch montiert.

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010067	Luftanschluss, gerade Form M3, für Schlauch Ø3 mm
2	14010069	Luftanschluss, L-Form M3, für Schlauch Ø3 mm
3	14010062	Abluftdrossel M3, für Schlauch Ø3 mm
4	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
5	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
6	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
9	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
A	75003038 75003039 75003040 75003041	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-25 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-25 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-25 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-25
Ersatzteil – ASUTEC Nr.		Benennung
75001110		Dichtsatz
75002038		Federsatz ASGMP-25-N...

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010067	Push-in fitting M3, for tubing O.D. 3 mm
2	14010069	Push-in L-fitting M3, for tubing O.D. 3 mm
3	14010062	Exhaust air one way flow valve M3, for tubing O.D. 3 mm
4	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
5	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
6	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
9	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
A	75003038 75003039 75003040 75003041	Set 1 Position detection ASGMP-25 Set 2 Position detection ASGMP-25 Set 3 Position detection ASGMP-25 Set 4 Position detection ASGMP-25
Spare part ASUTEC No.		Description
75001110		Sealing set
75002038		Spring set ASGMP-25-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 4 ASGMP-32

 4.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA


Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 4 \text{ mm}$	$s = 4 \text{ mm}$	$s = 4 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 71,5 \text{ N}$	$F_{Gc} = 96,5 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 60 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 85 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 1,6 \text{ cm}^3$	$V = 4 \text{ cm}^3$	$V = 4 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,025 \text{ s}$ $t_c = 0,025 \text{ s}$	$t_o = 0,04 \text{ s}$ $t_c = 0,03 \text{ s}$	$t_o = 0,03 \text{ s}$ $t_c = 0,04 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 40 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 40 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 40 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_f = 63 \text{ g}$	$m_f = 63 \text{ g}$	$m_f = 63 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 108 \text{ g}$	$m = 136 \text{ g}$	$m = 136 \text{ g}$

1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-32 auf einem Greifabstand  $L = 16 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrachte Greifkraft beträgt 25 N. Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 16 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-32 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is 25 N. All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.

2) Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.  
The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)

3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst. The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.

4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.

5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hüb in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.

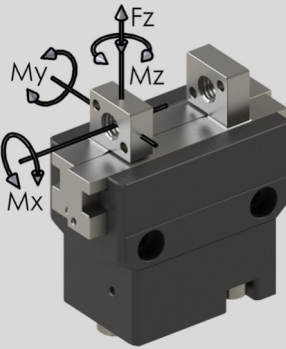
6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.

7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken. Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken. The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws. The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

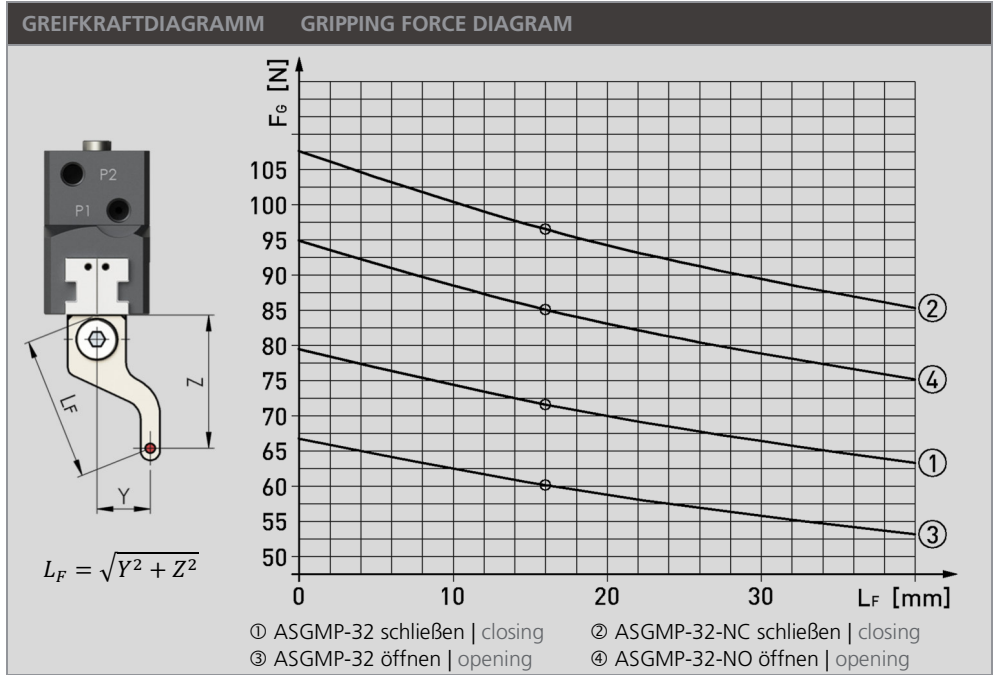
4.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-32  
ASGMP-32-NC  
ASGMP-32-NO



$M_x = 1,7 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_y = 3 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_z = 3 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $F_z = 167 \text{ N}$   $\gamma$

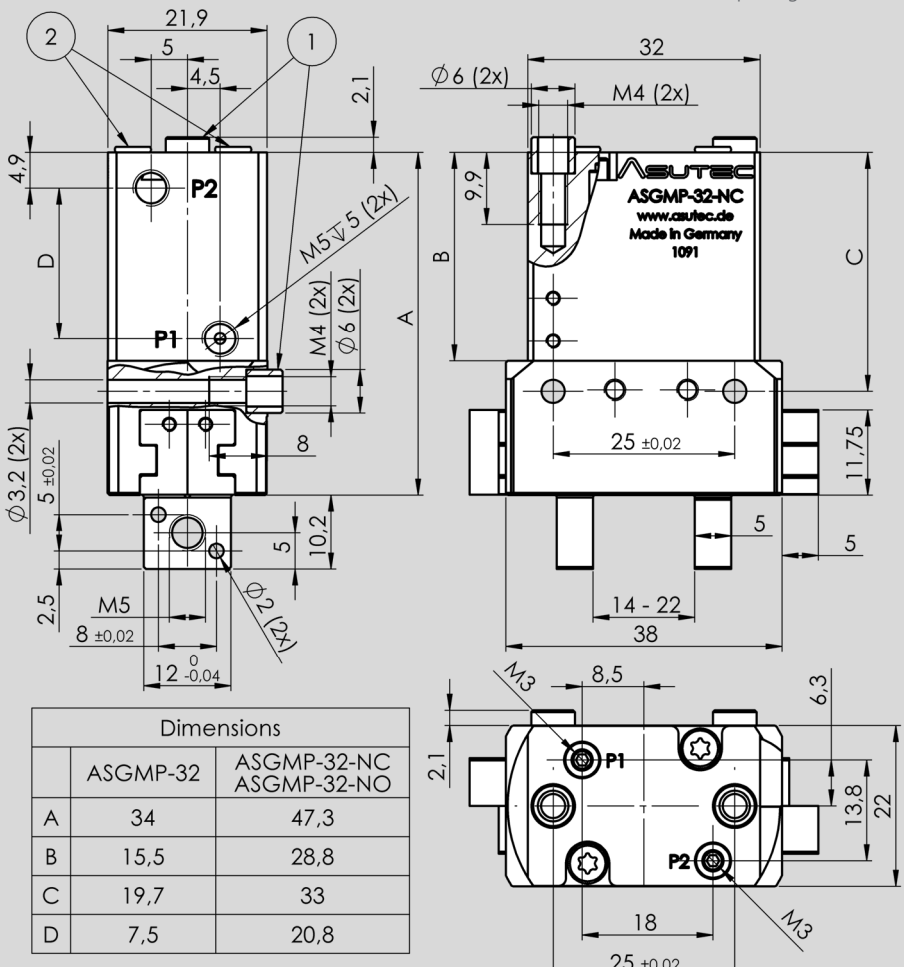


4.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-32 ASGMP-32-NC ASGMP-32-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø6 mm  
 ② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø3x1 für Direktanschluss  
 P1 = Luftanschluss zum Öffnen P2 = Luftanschluss zum Schließen  
 ① Supplied with: 2 centering sleeves Ø6 mm  
 ② Supplied with: 2 O-rings Ø3x1 for direct air connection  
 P1 = Air connection for opening P2 = Air connection for closing



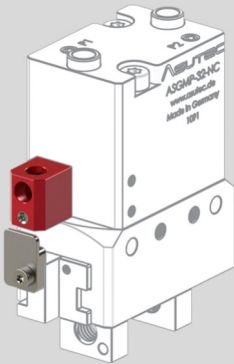
Dimensions		
	ASGMP-32	ASGMP-32-NC ASGMP-32-NO
A	34	47,3
B	15,5	28,8
C	19,7	33
D	7,5	20,8

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

4.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES – POSITION DETECTION

ASGMP-32



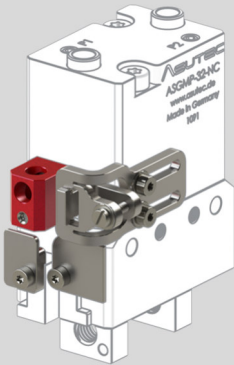
**75003042**

**Positionsabfrage Set 1**

Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.

**Position detection set 1**

For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.



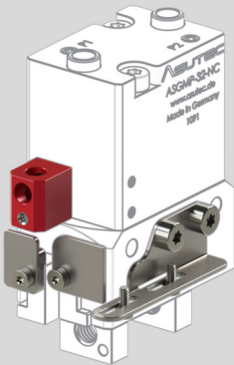
**75003043**

**Positionsabfrage Set 2**

Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.

**Position detection set 2**

To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.



**75003044**

**Positionsabfrage Set 3**

Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.  
Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.

**Position detection set 3**

For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.  
To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.



**75003045**

**Positionsabfrage Set 4**

Set mit allen Elementen  
Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.  
Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.

**Position detection set 4**

Set with all elements  
To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.  
To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.

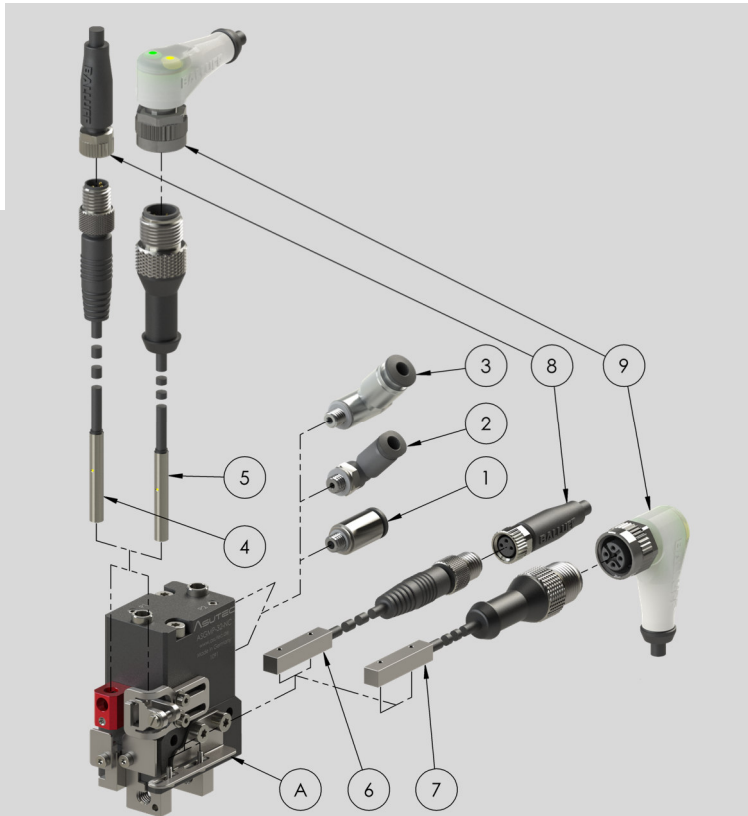


4.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörtteile werden auf Kundenwunsch montiert.

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010019	Luftanschluss, gerade Form M5, für Schlauch Ø4 mm
2	14010016	Luftanschluss, L-Form M5, für Schlauch Ø4 mm
3	14010072	Abluftdrossel M5, für Schlauch Ø4 mm
4	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
5	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
6	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
9	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
A	75003042 75003043 75003044 75003045	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-32 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-32 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-32 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-32
Ersatzteil – ASUTEC Nr.		Benennung
75001111		Dichtsatz
75002039		Federsatz ASGMP-32-N...

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010019	Push-in fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
2	14010016	Push-in L-fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
3	14010072	Exhaust air one way flow valve M5, for tubing O.D. 4 mm
4	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
5	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
6	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
9	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
A	75003042 75003043 75003044 75003045	Set 1 Position detection ASGMP-32 Set 2 Position detection ASGMP-32 Set 3 Position detection ASGMP-32 Set 4 Position detection ASGMP-32
Spare part ASUTEC No.		Description
75001111		Sealing set
75002039		Spring set ASGMP-32-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 5 ASGMP-40

 5.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA


Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 6 \text{ mm}$	$s = 6 \text{ mm}$	$s = 6 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 126 \text{ N}$	$F_{Gc} = 171 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 106 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 151 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 3,9 \text{ cm}^3$	$V = 10,2 \text{ cm}^3$	$V = 10,2 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,03 \text{ s}$ $t_c = 0,03 \text{ s}$	$t_o = 0,06 \text{ s}$ $t_c = 0,04 \text{ s}$	$t_o = 0,04 \text{ s}$ $t_c = 0,06 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 50 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 50 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 50 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_f = 94 \text{ g}$	$m_f = 94 \text{ g}$	$m_f = 94 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 188 \text{ g}$	$m = 257 \text{ g}$	$m = 257 \text{ g}$

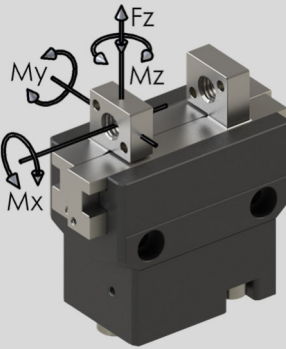
- 1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-40 auf einem Greifabstand  $L = 20 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrachte Greifkraft beträgt 45 N. Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 20 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-40 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is 45 N. All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.
- 2) Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.  
The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)
- 3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst. The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.
- 4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.
- 5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hüben in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.
- 6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.
- 7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken. Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken. The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws. The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

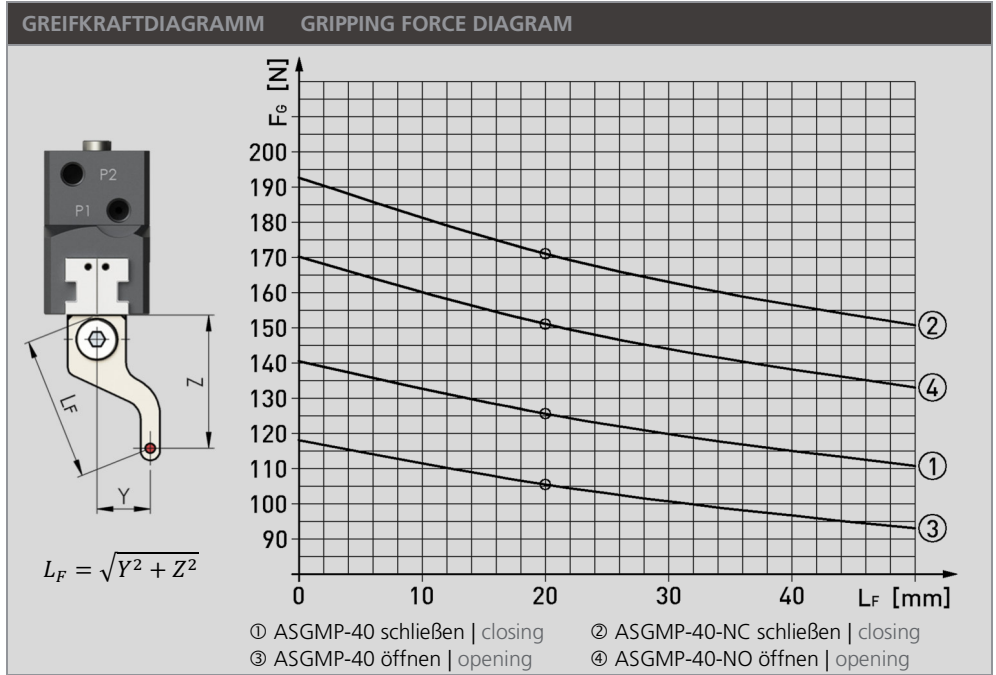
5.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-40  
ASGMP-40-NC  
ASGMP-40-NO



$M_x = 2,3 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_y = 4 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_z = 4 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $F_z = 200 \text{ N}$   $\gamma$

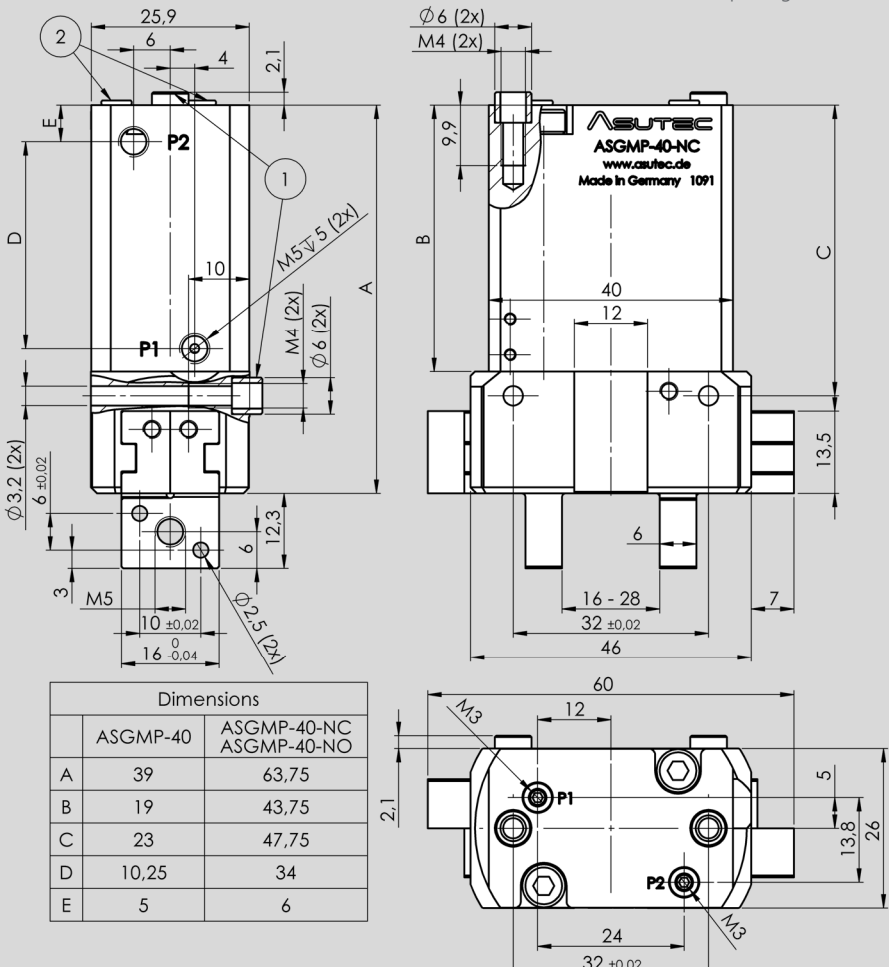


5.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-40      ASGMP-40-NC      ASGMP-40-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø6 mm  
② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø3x1 für Direktanschluss  
P1 = Luftanschluss zum Öffnen      P2 = Luftanschluss zum Schließen  
① Supplied with: 2 centering sleeves Ø6 mm  
② Supplied with: 2 O-rings Ø3x1 for direct air connection  
P1 = Air connection for opening      P2 = Air connection for closing



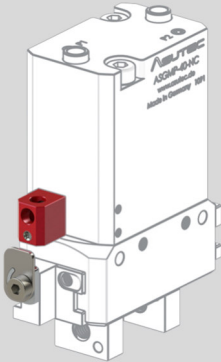
Dimensions		
	ASGMP-40	ASGMP-40-NC ASGMP-40-NO
A	39	63,75
B	19	43,75
C	23	47,75
D	10,25	34
E	5	6

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

5.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES – POSITION DETECTION

ASGMP-40



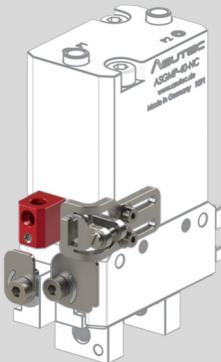
**75003046**

**Positionsabfrage Set 1**

Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.

**Position detection set 1**

For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.



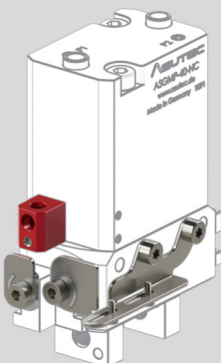
**75003047**

**Positionsabfrage Set 2**

Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.

**Position detection set 2**

To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.



**75003048**

**Positionsabfrage Set 3**

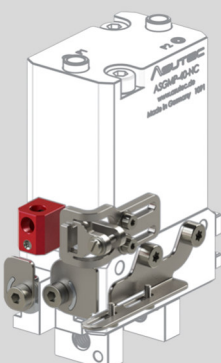
Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.

Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.

**Position detection set 3**

For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm

To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.



**75003049**

**Positionsabfrage Set 4**

Set mit allen Elementen

Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.

Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.

**Position detection set 4**

Set with all elements

To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.

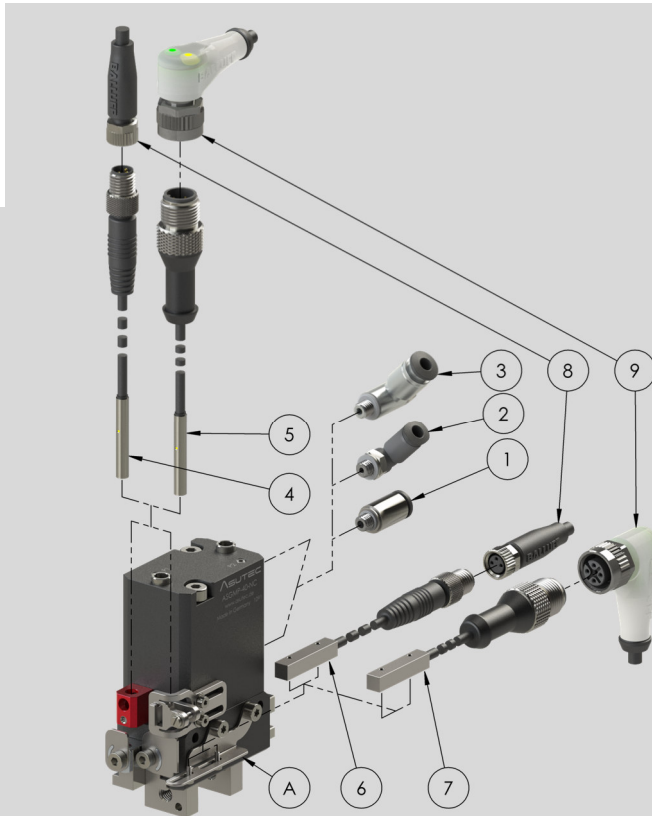
To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.

5.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörteile werden auf Kundenwunsch montiert.

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010019	Luftanschluss, gerade Form M5, für Schlauch Ø4 mm
2	14010016	Luftanschluss, L-Form M5, für Schlauch Ø4 mm
3	14010072	Abluftdrossel M5, für Schlauch Ø4 mm
4	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
5	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
6	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
9	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
A	75003046 75003047 75003048 75003049	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-40 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-40 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-40 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-40
Ersatzteil – ASUTEC Nr.		Benennung
75001112		Dichtsatz
75002040		Federsatz ASGMP-40-N...

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010019	Push-in fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
2	14010016	Push-in L-fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
3	14010072	Exhaust air one way flow valve M5, for tubing O.D. 4 mm
4	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
5	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
6	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
9	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
A	75003046 75003047 75003048 75003049	Set 1 Position detection ASGMP-40 Set 2 Position detection ASGMP-40 Set 3 Position detection ASGMP-40 Set 4 Position detection ASGMP-40
Spare part ASUTEC No.		Description
75001112		Sealing set
75002040		Spring set ASGMP40-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 6 ASGMP-50

 6.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA

	ASGMP-50	ASGMP-50-NC	ASGMP-50-NO
			
Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 8 \text{ mm}$	$s = 8 \text{ mm}$	$s = 8 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 161 \text{ N}$	$F_{Gc} = 217 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 136 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 192 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 7,5 \text{ cm}^3$	$V = 16 \text{ cm}^3$	$V = 16 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,04 \text{ s}$ $t_c = 0,04 \text{ s}$	$t_o = 0,07 \text{ s}$ $t_c = 0,045 \text{ s}$	$t_o = 0,045 \text{ s}$ $t_c = 0,07 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 63 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 63 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 63 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_F = 210 \text{ g}$	$m_F = 210 \text{ g}$	$m_F = 210 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 305 \text{ g}$	$m = 384 \text{ g}$	$m = 384 \text{ g}$

1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-50 auf einem Greifabstand  $L = 25 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrachte Greifkraft beträgt  $56 \text{ N}$ . Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 25 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-50 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is  $56 \text{ N}$ . All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.

2) Der Nennbetriebsdruck beträgt  $6 \text{ bar}$ .  
The Nominal operating pressure is  $6 \text{ bar}$  ( $87 \text{ PSI}$ )

3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst. The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.

4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.

5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei  $100$  aufeinanderfolgenden Hübem in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with  $100$  consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.

6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.

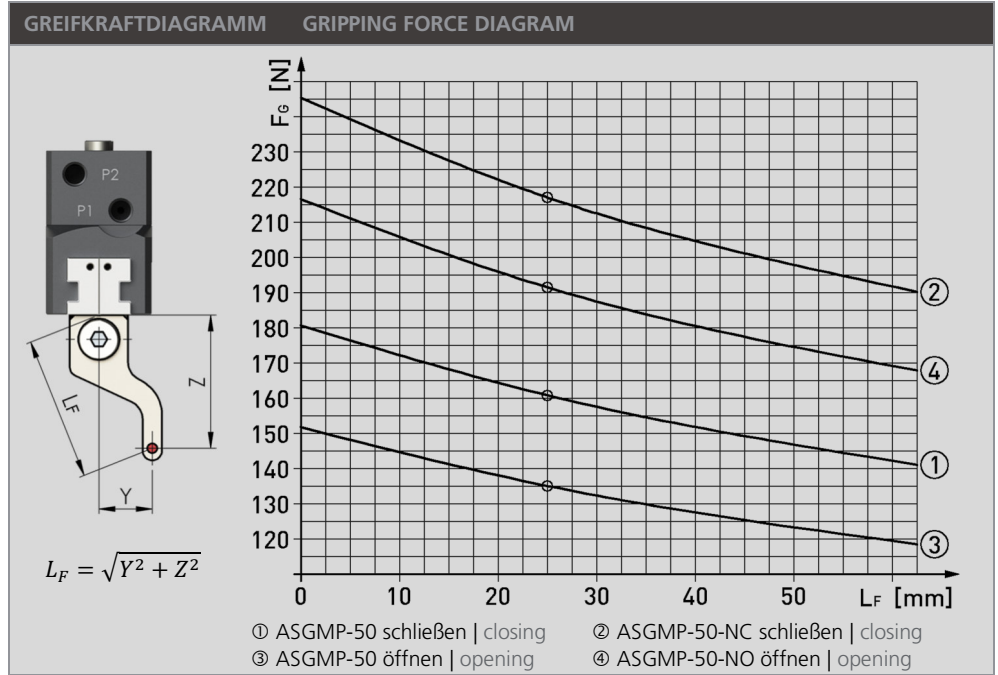
7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken. Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken. The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws. The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

6.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-50  
ASGMP-50-NC  
ASGMP-50-NO

$M_x = 3,4 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_y = 6 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_z = 6 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $F_z = 300 \text{ N}$   $\gamma$



6.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-50 ASGMP-50-NC ASGMP-50-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø8 mm  
 ② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø3x1 für Direktanschluss  
 P1 = Luftanschluss zum Öffnen P2 = Luftanschluss zum Schließen  
 P1 = Air connection for opening P2 = Air connection for closing

Dimensions		
	ASGMP-50	ASGMP-50-NC ASGMP-50-NO
A	46	65,3
B	23	42,3
C	27,2	46,5
D	14,25	33,55

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

6.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES – POSITION DETECTION

ASGMP-50		
	<p><b>75003050</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 1</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.</p>	<p><b>Position detection set 1</b></p> <p>For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003051</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 2</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p>	<p><b>Position detection set 2</b></p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003052</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 3</b></p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p>	<p><b>Position detection set 3</b></p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>
	<p><b>75003053   75003053-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 4</b></p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 4</b></p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003054   75003054-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 5</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 5</b></p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003055   75003055-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 6</b></p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 6</b></p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003056   75003056-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 7</b></p> <p>Set mit allen Elementen</p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 7</b></p> <p>Set with all elements</p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>

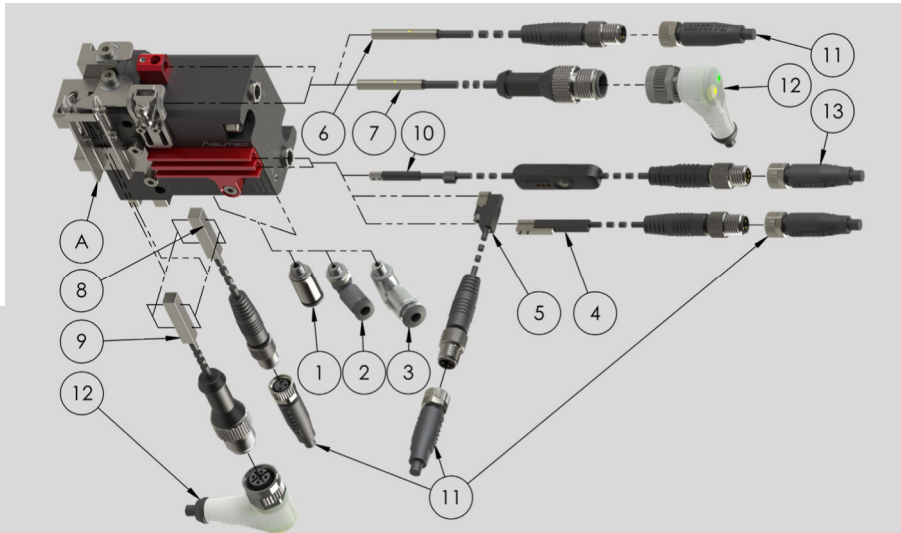


6.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörteile werden auf Kundenwunsch montiert.

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010019	Luftanschluss, gerade Form M5, für Schlauch Ø4 mm
2	14010016	Luftanschluss, L-Form M5, für Schlauch Ø4 mm
3	14010072	Abluftdrossel M5, für Schlauch Ø4 mm
4	15000034 (Nur für NO-Variante)	C-Nut Sensor + Haltewinkel längs in Nut einbaubar 0,3 m Kabel, M8x1 Stecker, PNP
5	15000035	C-Nut Sensor + Haltewinkel Hochkant in Nut einbaubar 0,3 m Kabel, M8x1 Stecker, PNP
6	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
9	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
10	15000038	C-Nut Sensor + Haltewinkel 8 Schaltpunkte teachbar IO-Link mit M8x1 Stecker 4-polig 0,3 m Kabel, PNP
11	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
12	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
13	15010009	Steckverbinder, gerade, M8x1 4-polig - A-codiert, Kabellänge 5 m
A	75003050 75003051 75003052 75003053 75003054 75003055 75003056	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-50 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-50 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-50 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-50 Set 5 Positionsabfrage ASGMP-50 Set 6 Positionsabfrage ASGMP-50 Set 7 Positionsabfrage ASGMP-50

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010019	Push-in fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
2	14010016	Push-in L-fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
3	14010072	Exhaust air one way flow valve M5, for tubing O.D. 4 mm
4	15000034 (Only for NO-variant)	C-slot sensor + mounting bracket, longitudinally installable in groove, 0,3 m cable, M8x1 connector, PNP
5	15000035	C-slot sensor + mounting bracket vertically mountable in groove 0,3 m cable, M8x1 connector, PNP
6	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
9	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
10	15000038	C-slot sensor + mounting bracket, 8 switchpoints teachable IO-Link with M8x1 connector 4-pole 0,3 m cable, PNP
11	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
12	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
13	15010009	Plug connector, straight, M8x1 4-pole - A-coded, cable length 5 m
A	75003050 75003051 75003052 75003053 75003051 75003052 75003053	Set 1 Position detection ASGMP-50 Set 2 Position detection ASGMP-50 Set 3 Position detection ASGMP-50 Set 4 Position detection ASGMP-50 Set 5 Position detection ASGMP-50 Set 6 Position detection ASGMP-50 Set 7 Position detection ASGMP-50

Ersatzteil – ASUTEC Nr.	Benennung
75001113	Dichtsatz
75002041	Federsatz ASGMP-50-N...

Spare part ASUTEC No.	Description
75001113	Sealing set
75002041	Spring set ASGMP-50-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 7 ASGMP-63

 7.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA

	ASGMP-63	ASGMP-63-NC	ASGMP-63-NO
			
Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 10 \text{ mm}$	$s = 10 \text{ mm}$	$s = 10 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 232 \text{ N}$	$F_{Gc} = 297 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 195 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 260 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 13 \text{ cm}^3$	$V = 24 \text{ cm}^3$	$V = 24 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,06 \text{ s}$ $t_c = 0,06 \text{ s}$	$t_o = 0,1 \text{ s}$ $t_c = 0,07 \text{ s}$	$t_o = 0,07 \text{ s}$ $t_c = 0,1 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 80 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 80 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 80 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_F = 375 \text{ g}$	$m_F = 375 \text{ g}$	$m_F = 375 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 526 \text{ g}$	$m = 614 \text{ g}$	$m = 614 \text{ g}$

1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-63 auf einem Greifabstand  $L = 32 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrachte Greifkraft beträgt 65 N. Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 32 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-63 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is 65 N. All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.

2) Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.

The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)

3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst. The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.

4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.

5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hübten in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.

6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.

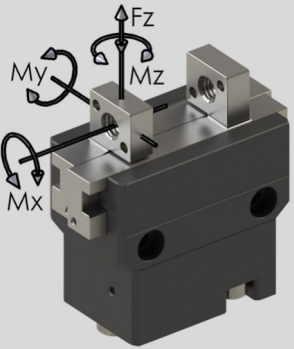
7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken.

Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken. The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws. The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

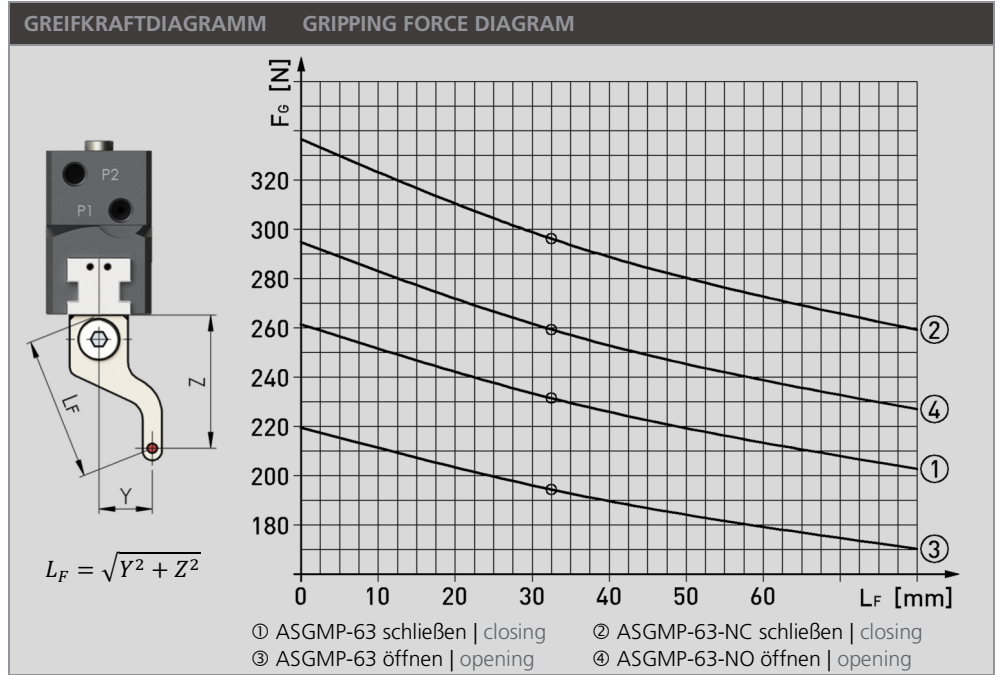
7.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-63  
ASGMP-63-NC  
ASGMP-63-NO



$M_x = 5,7 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_y = 10 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $M_z = 10 \text{ Nm}$   $\gamma$   
 $F_z = 405 \text{ N}$   $\gamma$

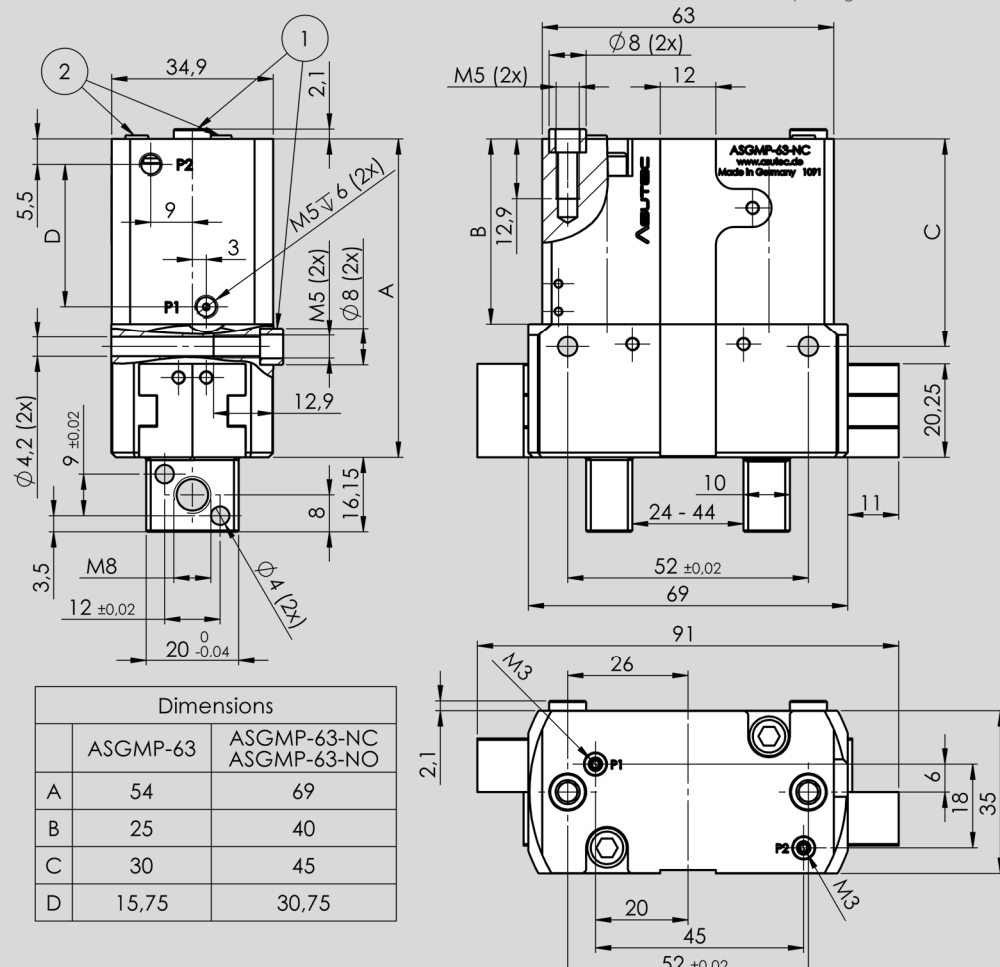


7.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-63      ASGMP-63-NC      ASGMP-63-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø8 mm  
② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø3x1 für Direktanschluss  
P1 = Luftanschluss zum Öffnen      P2 = Luftanschluss zum Schließen  
① Supplied with: 2 centering sleeves Ø8 mm  
② Supplied with: 2 O-rings Ø3x1 for direct air connection  
P1 = Air connection for opening      P2 = Air connection for closing



Dimensions		
	ASGMP-63	ASGMP-63-NC ASGMP-63-NO
A	54	69
B	25	40
C	30	45
D	15,75	30,75

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

7.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES – POSITION DETECTION

ASGMP-63

	<p><b>75003057</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 1</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.</p>	<p><b>Position detection set 1</b></p> <p>For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003058</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 2</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p>	<p><b>Position detection set 2</b></p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003059</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 3</b></p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p>	<p><b>Position detection set 3</b></p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>
	<p><b>75003060   75003060-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 4</b></p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 4</b></p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003061   75003061-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 5</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 5</b></p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003062   75003062-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 6</b></p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 6</b></p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003063   75003063-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 7</b></p> <p>Set mit allen Elementen</p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 7</b></p> <p>Set with all elements</p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>

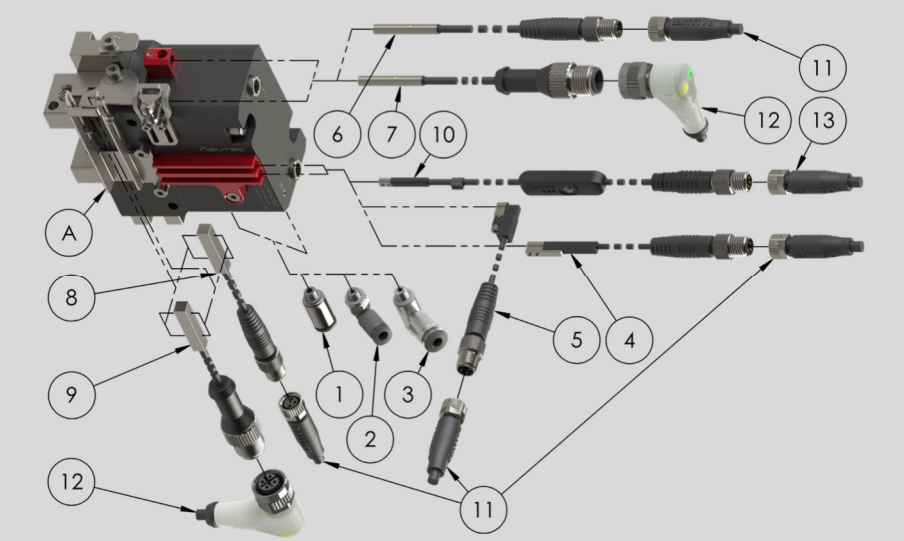
Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
 Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

7.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörtteile werden auf Kundenwunsch montiert.

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010019	Luftanschluss, gerade Form M5, für Schlauch Ø4 mm
2	14010016	Luftanschluss, L-Form M5, für Schlauch Ø4 mm
3	14010072	Abluftdrossel M5, für Schlauch Ø4 mm
4	15000034 (Nur für NO-Variante)	C-Nut Sensor + Haltewinkel längs in Nut einbaubar 0,3 m Kabel, M8x1 Stecker, PNP
5	15000035	C-Nut Sensor + Haltewinkel Hochkant in Nut einbaubar 0,3 m Kabel, M8x1 Stecker, PNP
6	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
9	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
10	15000038	C-Nut Sensor + Haltewinkel 8 Schaltpunkte teachbar IO-Link mit M8x1 Stecker 4-polig 0,3 m Kabel, PNP
11	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
12	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
13	15010009	Steckverbinder, gerade, M8x1 4-polig - A-codiert, Kabellänge 5 m
A	75003057 75003058 75003059 75003060 75003061 75003062 75003063	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-63 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-63 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-63 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-63 Set 5 Positionsabfrage ASGMP-63 Set 6 Positionsabfrage ASGMP-63 Set 7 Positionsabfrage ASGMP-63

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010019	Push-in fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
2	14010016	Push-in L-fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
3	14010072	Exhaust air one way flow valve M5, for tubing O.D. 4 mm
4	15000034 (Only for NO-variant)	C-slot sensor + mounting bracket, longitudinally installable in groove, 0,3 m cable, M8x1 connector, PNP
5	15000035	C-slot sensor + mounting bracket vertically mountable in groove 0,3 m cable, M8x1 connector, PNP
6	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
9	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
10	15000038	C-slot sensor + mounting bracket, 8 switchpoints teachable IO-Link with M8x1 connector 4-pole 0,3 m cable, PNP
11	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
12	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
13	15010009	Plug connector, straight, M8x1 4-pole - A-coded, cable length 5 m
A	75003057 75003058 75003059 75003060 75003061 75003062 75003063	Set 1 Position detection ASGMP-63 Set 2 Position detection ASGMP-63 Set 3 Position detection ASGMP-63 Set 4 Position detection ASGMP-63 Set 5 Position detection ASGMP-63 Set 6 Position detection ASGMP-63 Set 7 Position detection ASGMP-63

Ersatzteil – ASUTEC Nr.	Benennung
75001114	Dichtsatz
75002042	Federsatz ASGMP-63-N...

Spare part ASUTEC No.	Description
75001114	Sealing set
75002042	Spring set ASGMP-63-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

## 8 ASGMP-80

 8.1 TECHNISCHE DATEN  
 TECHNICAL DATA

	ASGMP-80	ASGMP-80-NC	ASGMP-80-NO
			
Integrierte Feder Integrated spring	Keine Feder No spring	Feder zum Schließen des Greifers Spring for closing the gripper	Feder zum Öffnen des Greifers Spring for opening the gripper
Hub je Backe Stroke per jaw	$s = 14 \text{ mm}$	$s = 14 \text{ mm}$	$s = 14 \text{ mm}$
Greifkraft beim Schließen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force closing (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Gc} = 325 \text{ N}$	$F_{Gc} = 405 \text{ N}$	-
Greifkraft beim Öffnen (bei 6 bar) <sup>1)</sup> Gripping force opening (at 6 bar) <sup>1)</sup>	$F_{Go} = 275 \text{ N}$	-	$F_{Go} = 355 \text{ N}$
Betriebsdruck <sup>2)</sup> Operating pressure <sup>2)</sup>	$p_{min} = 3 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$	$p_{min} = 4 \text{ bar}$ $p_{max} = 8 \text{ bar}$
Zylindervolumen Doppelhub <sup>3)</sup> Cylinder volume - double stroke <sup>3)</sup>	$V = 27 \text{ cm}^3$	$V = 44 \text{ cm}^3$	$V = 44 \text{ cm}^3$
Betriebstemperatur Operating temperature	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$	$T_{min} = 5^\circ\text{C}$ $T_{max} = 80^\circ\text{C}$
Zeit zum Öffnen / Schließen <sup>4)</sup> Time for opening / closing <sup>4)</sup>	$t_o = 0,07 \text{ s}$ $t_c = 0,07 \text{ s}$	$t_o = 0,09 \text{ s}$ $t_c = 0,07 \text{ s}$	$t_o = 0,07 \text{ s}$ $t_c = 0,09 \text{ s}$
Wiederholgenauigkeit +/- <sup>5)</sup> Repeatability +/- <sup>5)</sup>	0,02 mm	0,02 mm	0,02 mm
Maximale Länge der Greiffinger Maximum length of gripper fingers	$L_{Fmax} = 100 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 100 \text{ mm}$	$L_{Fmax} = 100 \text{ mm}$
Zulässige Masse je Greiffinger Permitted mass per gripper finger	$m_f = 430 \text{ g}$	$m_f = 430 \text{ g}$	$m_f = 430 \text{ g}$
Gewicht des Greifers <sup>6)</sup> Weight of the gripper <sup>6)</sup>	$m = 968 \text{ g}$	$m = 1120 \text{ g}$	$m = 1120 \text{ g}$

1) Die angegebene Greifkraft beim Schließen und beim Öffnen basiert bei der Baugröße ASGMP-80 auf einem Greifabstand  $L = 40 \text{ mm}$  (siehe Bild und Diagramm unterhalb). Die bei diesem Greifabstand durch die Feder aufgebrachte Greifkraft beträgt 80 N. Alle angegebenen Greifkräfte sind die Summen jener Einzelkräfte, die auf die Greiffinger wirken. The specified gripping force for closing and opening is based on a gripping distance  $L = 40 \text{ mm}$  for gripper size ASGMP-80 (see picture and diagram below). The force applied by the spring at this gripping distance gripping force is 80 N. All specified gripping forces are the sums of those individual forces acting on the gripper fingers.

2) Der Nennbetriebsdruck beträgt 6 bar.

The Nominal operating pressure is 6 bar (87 PSI)

3) Der angegebene Wert bezieht sich auf den Greifer. Der Luftverbrauch wird besonders bei kleinen Greifern maßgeblich von dem Querschnitt und der Länge der Druckluftzuleitung beeinflusst. The stated value refers to the gripper itself. The air consumption is affected especially in small grippers significantly from the cross-section and the length of the compressed air supply line.

4) Diese Zeit bezieht sich auf die Bewegung der Greiferbacken. Sonstige Zeiten wie Ventilschaltzeiten, Schlauchbefüllungszeiten oder Reaktionszeiten der Steuerung sind nicht berücksichtigt. This time refers to the movement of the gripper jaws. Other times like Valve switching times, hose filling times or reaction times of the controller are not included.

5) Dieser Wert definiert die Streuung der Greiferbacken-Endlagenstellungen unter konstanten Bedingungen bei 100 aufeinanderfolgenden Hieben in Bewegungsrichtung der Greiferbacken. This value defines the scattering of the gripper jaws end positions under constant conditions with 100 consecutive strokes in the direction of movement of the gripper jaws.

6) Das angegebene Gewicht bezieht sich auf den Greifer mit Zentrierhülsen. Befestigungsschrauben, auch wenn diese im Lieferumfang enthalten sind, werden hierbei nicht berücksichtigt. The stated weight refers to the gripper with centering sleeves. Fixing screws, even if they are included in the scope of delivery, are not taken into account.

7) Die nachfolgend angegebenen zulässigen Momente und die Kraft  $F_z$  gelten für den statischen Zustand der Greiferbacken.

Das Moment  $M_y$  darf zusätzlich zu dem durch die Greifkraft erzeugten Moment wirken.

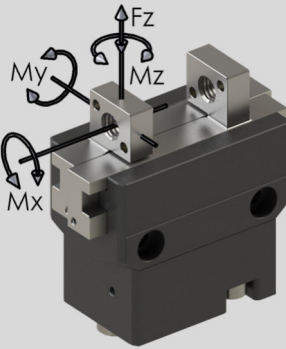
The specified permissible torques and the force given below apply to the static condition of the gripper jaws.

The torque  $M_y$  may be in addition to the torque generated by the gripping force.

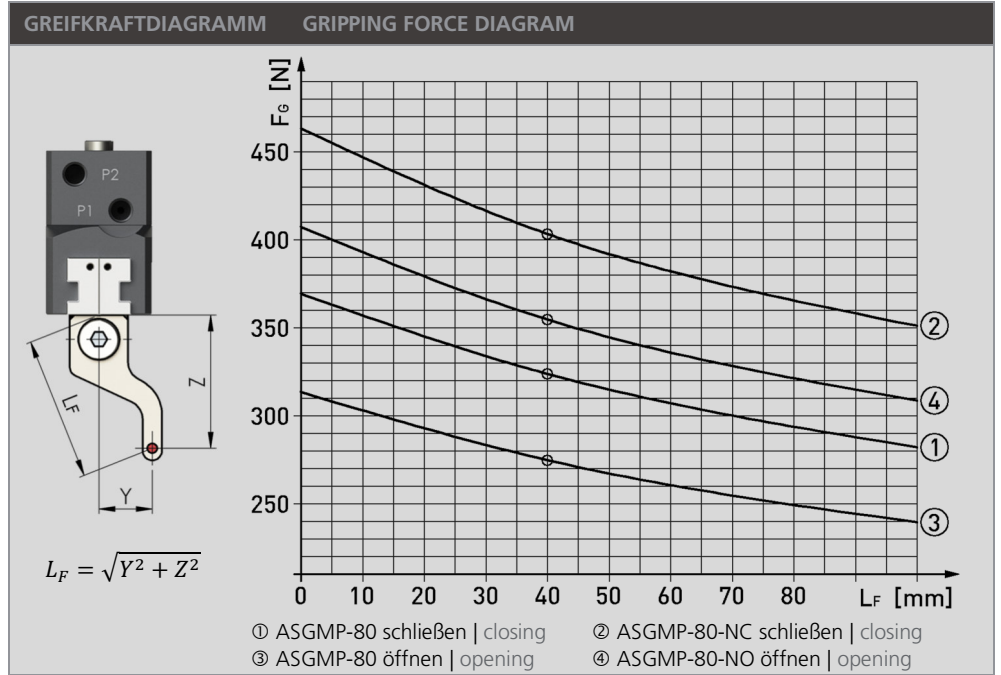
8.2 KRÄFTE, MOMENTE, GREIFKRAFTDIAGRAMM

FORCES, TORSION TORQUES, GRIPPING FORCE DIAGRAM

ASGMP-80  
ASGMP-80-NC  
ASGMP-80-NO



$M_x = 9 \text{ Nm}$  7)  
 $M_y = 16 \text{ Nm}$  7)  
 $M_z = 16 \text{ Nm}$  7)  
 $F_z = 540 \text{ N}$  7)

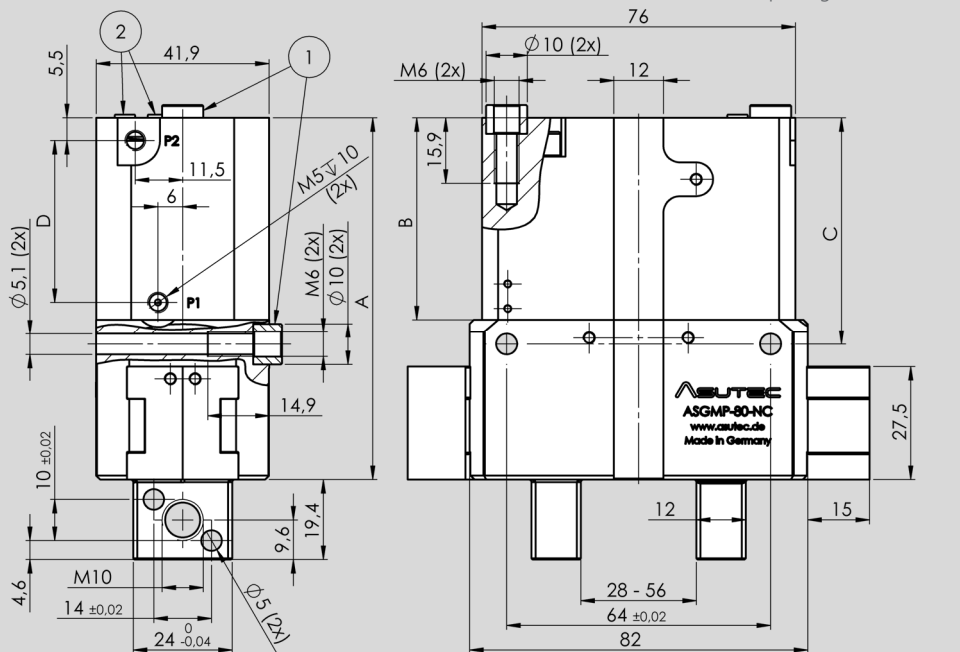


8.3 ABMESSUNGEN

DIMENSIONS

ASGMP-80      ASGMP-80-NC      ASGMP-80-NO

① Im Lieferumfang enthalten: 2 Zentrierhülsen Ø10 mm  
② Im Lieferumfang enthalten: 2 O-Ringe Ø3x1 für Direktanschluss  
P1 = Luftanschluss zum Öffnen      P2 = Luftanschluss zum Schließen  
① Supplied with: 2 centering sleeves Ø10 mm  
② Supplied with: 2 O-rings Ø3x1 for direct air connection  
P1 = Air connection for opening      P2 = Air connection for closing

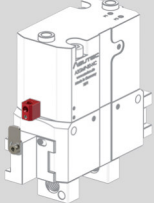
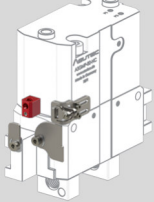
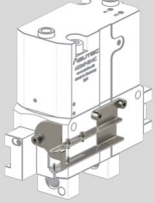
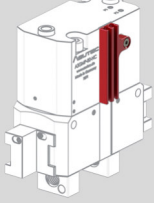
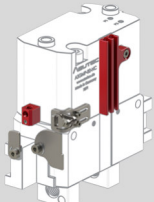
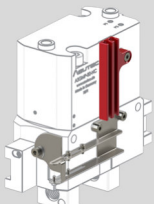
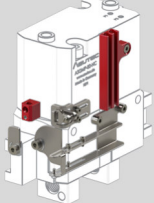


Dimensions		
	ASGMP-80	ASGMP-80-NC ASGMP-80-NO
A	70	88
B	31	49
C	37	55
D	21,25	39,25

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH.  
Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.

8.4 ZUBEHÖR - POSITIONSERKENNUNG

ACCESSORIES - POSITION DETECTION

ASGMP-80		
	<p><b>75003064</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 1</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken mit einem induktiven Sensor Ø4 mm.</p>	<p><b>Position detection set 1</b></p> <p>For querying open gripper jaws with an inductive sensor Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003065</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 2</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p>	<p><b>Position detection set 2</b></p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p>
	<p><b>75003066</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 3</b></p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p>	<p><b>Position detection set 3</b></p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p>
	<p><b>75003067   75003067-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 4</b></p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 4</b></p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003068   75003068-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 5</b></p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 5</b></p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003069   75003069-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 6</b></p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 6</b></p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>
	<p><b>75003070   75003070-NC-NO</b></p> <p><b>Positionsabfrage Set 7</b></p> <p>Set mit allen Elementen</p> <p>Für die Abfrage der geöffneten Greiferbacken und der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren Ø4 mm.</p> <p>Für die Abfrage der greifenden oder geschlossenen Position der Greiferbacken mit induktiven Sensoren 25x5x5 mm.</p> <p>Für die indirekte Abfrage der Position der Greiferbacken mit C-Nut Sensoren durch das Magnetfeld des Kolbens</p>	<p><b>Position detection set 7</b></p> <p>Set with all elements</p> <p>To query the opened gripper jaws and the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors Ø4 mm.</p> <p>To query the gripping or closed position of the jaws with inductive sensors 25x5x5 mm.</p> <p>For the indirect query of the position of the gripper jaws with C-groove sensors through the magnetic field of the piston</p>

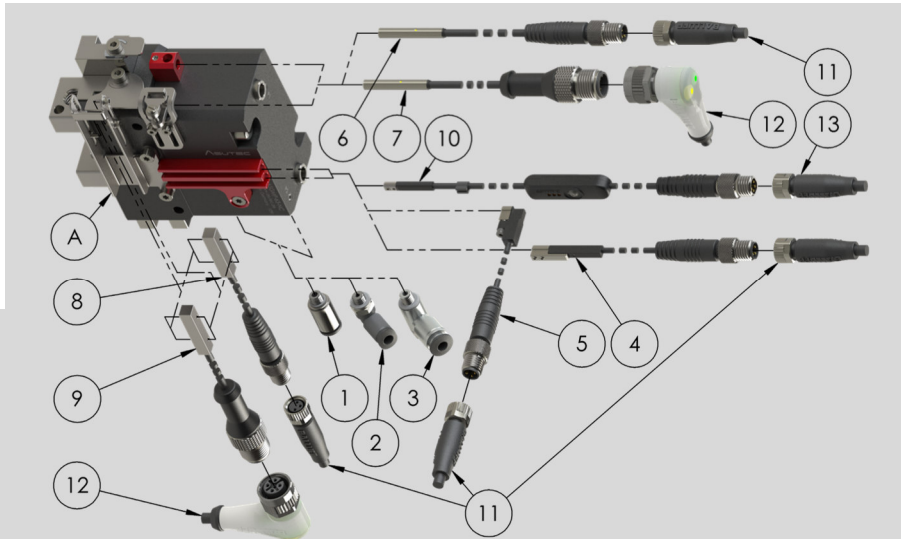


8.5 ZUBEHÖR - ALLGEMEIN / LIEFERUMFANG

ACCESSORIES - GENERAL / SCOPE OF SUPPLY

Die Geräte werden ohne Zubehör ausgeliefert. Das Zubehör ist frei wählbar und den Umgebungsbedingungen anzupassen. Alle mitgelieferten Zubehörteile werden auf Kundenwunsch montiert.

The devices are supplied without accessories. The accessories are freely selectable and adapt to the ambient conditions. All supplied accessories can be mounted on customer request.



Pos. Nr.	ASUTEC Nr.	Benennung
1	14010019	Luftanschluss, gerade Form M5, für Schlauch Ø4 mm
2	14010016	Luftanschluss, L-Form M5, für Schlauch Ø4 mm
3	14010072	Abluftdrossel M5, für Schlauch Ø4 mm
4	15000034 (Nur für NO-Variante)	C-Nut Sensor + Haltewinkel längs in Nut einbaubar 0,3 m Kabel, M8x1 Stecker, PNP
5	15000035	C-Nut Sensor + Haltewinkel Hochkant in Nut einbaubar 0,3 m Kabel, M8x1 Stecker, PNP
6	15000042	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
7	15000036	Induktiver Sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
8	15000046	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm; 0,3 m Kabel 3-polig, M8x1 Stecker, PNP
9	15000037	Induktiver Sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm; 0,3 m Kabel 4-polig, M12x1 Stecker, PNP
10	15000038	C-Nut Sensor + Haltewinkel 8 Schaltpunkte teachbar IO-Link mit M8x1 Stecker 4-polig 0,3 m Kabel, PNP
11	15010000	Steckverbinder, gerade 3-polig, M8x1, Kabellänge 5 m
12	15010001	Steckverbinder, gewinkelt M12x1, Kabellänge 5 m
13	15010009	Steckverbinder, gerade, M8x1 4-polig - A-codiert, Kabellänge 5 m
A	75003064 75003065 75003066 75003067 75003068 75003069 75003070	Set 1 Positionsabfrage ASGMP-80 Set 2 Positionsabfrage ASGMP-80 Set 3 Positionsabfrage ASGMP-80 Set 4 Positionsabfrage ASGMP-80 Set 5 Positionsabfrage ASGMP-80 Set 6 Positionsabfrage ASGMP-80 Set 7 Positionsabfrage ASGMP-80

Pos. No.	ASUTEC No.	Description
1	14010019	Push-in fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
2	14010016	Push-in L-fitting M5, for tubing O.D. 4 mm
3	14010072	Exhaust air one way flow valve M5, for tubing O.D. 4 mm
4	15000034 (Only for NO-variant)	C-slot sensor + mounting bracket, longitudinally installable in groove, 0,3 m cable, M8x1 connector, PNP
5	15000035	C-slot sensor + mounting bracket vertically mountable in groove 0,3 m cable, M8x1 connector, PNP
6	15000042	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
7	15000036	Inductive sensor Ø4x27 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
8	15000046	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 1,5 mm, 0,3 m cable 3-pole, M8x1 connector, PNP
9	15000037	Inductive sensor 25x5x5 Sn = 0,8 mm, 0,3 m cable 4-pole, M12x1 connector, PNP
10	15000038	C-slot sensor + mounting bracket, 8 switchpoints teachable IO-Link with M8x1 connector 4-pole 0,3 m cable, PNP
11	15010000	Plug connector, straight 3-pole, M8x1, cable length 5 m
12	15010001	Plug connector, angled, M12x1, cable length 5 m
13	15010009	Plug connector, straight, M8x1 4-pole - A-coded, cable length 5 m
A	75003064 75003065 75003066 75003067 75003068 75003069 75003070	Set 1 Position detection ASGMP-80 Set 2 Position detection ASGMP-80 Set 3 Position detection ASGMP-80 Set 4 Position detection ASGMP-80 Set 5 Position detection ASGMP-80 Set 6 Position detection ASGMP-80 Set 7 Position detection ASGMP-80

Ersatzteil – ASUTEC Nr.	Benennung
75001115	Dichtsatz
75002043	Federsatz ASGMP-80-N...

Spare part ASUTEC No.	Description
75001115	Sealing set
75002043	Spring set ASGMP-80-N...

Technische Änderungen vorbehalten. Alle Angaben ohne Gewähr. Alle Rechte liegen bei der ASUTEC GmbH. Subject to technical modifications. No responsibility is accepted for the accuracy of this information. All rights are reserved by ASUTEC GmbH.